

Controlador de señal de tráfico inalámbrico solar

Modelo: PROSOLCON8

Catálogo

1. Acerca de	3
2. Funciones del producto y características técnicas	3 ~ 4
3. Parámetro técnico.....	4 ~ 5
4. Instrucciones de operación.....	5
5. Instrucciones de operación.....	6 ~ 7
6. Fallos y soluciones.....	8
7. Lista de embalaje de accesorios.....	8
8. Diagrama esquemático de los controladores del conjunto completo	9
9. Agujeros de montaje.....	10



Imagen del producto.

1. Acerca de.

Gracias por elegir nuestros productos, lea atentamente el manual del producto antes de utilizarlo.

El controlador de tráfico debe tener una conexión a tierra adecuada y la resistencia de la conexión a tierra no debe ser superior a 4 Ω .

2. Funciones del producto y características técnicas.

El controlador de señal puede funcionar con DC10V ~ 30V.

El consumo de energía de cada controlador principal y controlador esclavo es menor a 1W con entrada DC12V, menor a 1.5W con entrada DC24V.

Un controlador maestro puede controlar varios controladores esclavos (de 0 a 8 unidades de controladores esclavos), puede configurar la cantidad de controladores esclavos controlados, mientras que el controlador maestro también puede funcionar solo).

Cada controlador maestro y controlador esclavo tiene 11 salidas (4 fases) como máximo.

El controlador maestro y esclavo tiene una función de protección contra sobretensión, la fuente de alimentación de control se apagará cuando el voltaje de entrada sea superior a 36 V.

Controle la CPU y el diseño del módulo de la unidad de salida para un fácil mantenimiento; La CPU de control usa el chip MCU de grado industrial (de EE. UU.), Tiene un circuito WTD en el interior para funcionar de manera constante.

La unidad utiliza un MOSFET de baja resistencia de 40 M Ω , baja pérdida; cada fase tiene fusible independiente.

Las comunicaciones inalámbricas utilizan la banda de frecuencia ISM, sin necesidad de licencia;

Los datos inalámbricos se envían mediante el modo de modulación GFSK; los datos se envían como formato de paquete, cada dato tiene un código de corrección de errores de guía para evitar la interferencia de la señal de manera efectiva;

La comunicación inalámbrica tiene la opción de ocho canales, previene efectivamente la misma interferencia de frecuencia entre las unidades;

La distancia de comunicación entre el controlador maestro y esclavo puede ser de más de 1 km, dos encrucijadas adyacentes pueden ser controladas por un controlador maestro para el control síncrono.

El controlador maestro tiene la misma función de detección de interferencia de frecuencia y puede monitorear si hay alguna señal de interferencia de la misma frecuencia.

El controlador maestro tiene una contraseña para evitar que los empleados que no son administradores ajusten el parámetro

El controlador puede establecer un máximo de 255 piezas para garantizar que varios controladores puedan funcionar en el mismo canal sin interferencias

El controlador maestro y esclavo tiene la función de degradación adaptativa cuando ocurre una falla de comunicación continua, funcionarán bien nuevamente después de que la comunicación sea normal .

Usar el control remoto inalámbrico de mano para configurar y operar el controlador.

El control remoto de mano puede monitorear y leer el estado de la comunicación y la condición del voltaje de la batería del controlador maestro y el controlador esclavo.

El control remoto de mano tiene función VIP, que puede configurar el parpadeo amarillo / todo en rojo / operación manual / liberar la función de fase especificada.

32 menús de trabajo (los clientes pueden configurar 1 ~ 30 menús) Puede configurar el modo de apagado y el parpadeo amarillo nocturno.

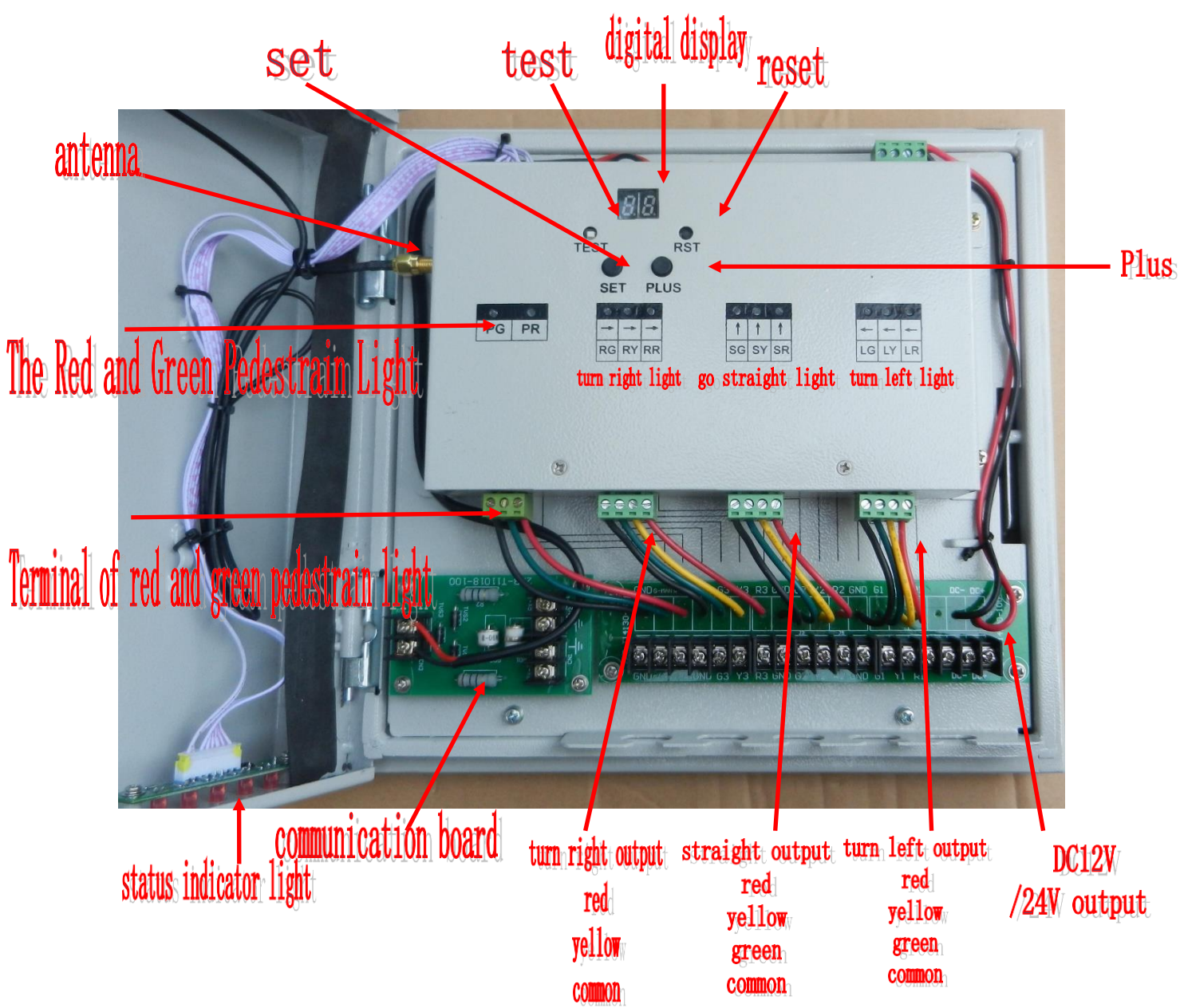
Puede configurar un esquema de operación de período múltiple de 24 piezas cada día, transferir sin problemas y sin problemas en cada esquema; Puede configurar un esquema de operación de múltiples períodos de día / feriado normal.

3. Parámetros técnico.

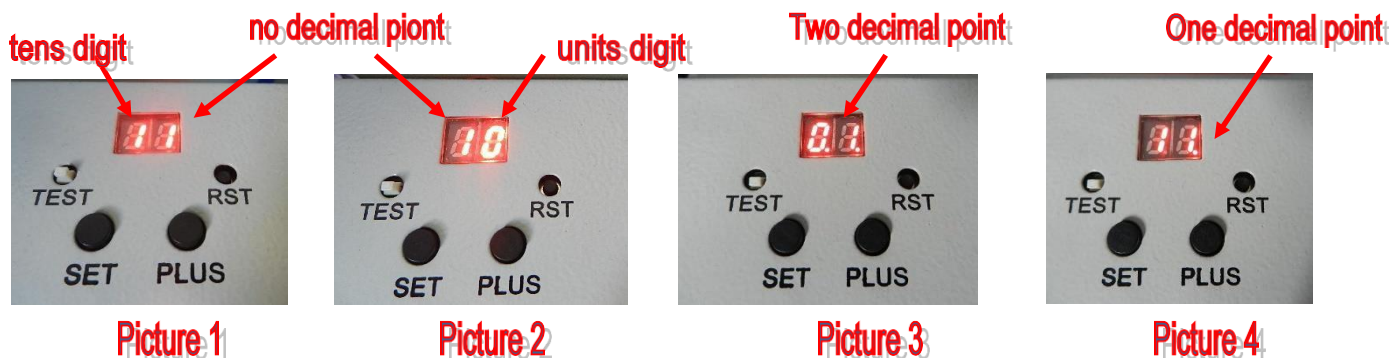
Funcion	Parámetro técnico	
Tension de trabajo	DC12 / 24V (compatible automáticamente)	
Potencia sin carga de hosts y auxiliares	<1W (@ DC12) y <1.5W (@ DC24)	
Valor de protección contra sobrecorriente	35 V $\pm$ 2 V	
Modo de comunicación de hosts y auxiliares	Cable inalámbrico o RS485	
Estilo de modulación de comunicación inalámbrica	GFSK	
Frecuencia de comunicación inalámbrica	490MHZ	
Tasa de baudios de comunicación inalámbrica	9600bps	
Potencia de transmisión inalámbrica	$\leq$ 100 mw	
Distancia de comunicación inalámbrica	> 500m	
Tiempo y secuencia de las luces del motor	Todo rojo (se puede configurar) $\rightarrow$ Verde $\rightarrow$ Verde intermitente (se puede conjunto) $\rightarrow$ Amarillo $\rightarrow$ Rojo	
Tiempo y secuencia de los recorridos del semáforo para peatones	Todo rojo (se puede configurar) $\rightarrow$ Verde $\rightarrow$ Verde intermitente (se puede conjunto) $\rightarrow$ Rojo	
Corriente de accionamiento nominal para cada salida	5A	
Resistencia a la sobretensión para cada salida	$\geq$ 100A	
Canal de salida independiente del maestro o esclavo Máx.	11	
Fase de salida independiente del maestro o esclavo Máx.	4	
Forma de colocación (una unidad)	Cantidad maestra	PC 1
	Cantidad de esclavos (colocada por Cruce)	0 ~ 8 piezas
El menú se puede ajustar	32	
El menú puede ser configurado por el usuario (Plan de tiempo de la fase operativa)	30	
Los pasos se pueden configurar por menú	24	
La duración máxima se puede configurar todos los días	24	
El rango de ajuste de tiempo para un solo paso	1 ~ 255S	
El rango de ajuste para todo el tiempo de sedimentación del rojo.	0 ~ 5S	

El rango de ajuste para el tiempo de estabilización del amarillo.	1 ~ 9S
El rango de ajuste para el parpadeo en verde	0 ~ 9 S
Temperatura de trabajo	-20 °C ~ + 80 °C
Condiciones de trabajo Humedad relativa	<95%
Guardar esquema de opciones (cuando se apaga)	10 años
Error de tiempo	Error de año <2,5 minutos (en la condición de 25 ± 1 °C)
Tamaño de caja	472,6 * 215,3 * 280 mm

4.Panel de operación



5. Instrucciones de operación



Cuando el controlador está en una situación de trabajo, la pantalla LED del controlador está apagada (para ahorrar energía). Presione la tecla "SET" y Tecla "PLUS" al mismo tiempo durante 2 segundos, la pantalla LED se encenderá, luego puede verificar la dirección ID y el número de serie del controlador esclavo. También puede verificar la ID de dirección del controlador maestro y la cantidad de controladores esclavos.

Sin operación en 15 segundos, la pantalla LED se APAGARÁ automáticamente.

5.1 Configuración de contenido de tres páginas

5.1.1. La primera página no tiene punto decimal, como la imagen 1 y la imagen 2. Para el controlador maestro, el dígito bajo (dígito de las unidades) significa si hay controladores esclavos o no. Solo se puede configurar 0 o 1. 0 significa que el sistema no tiene controlador esclavo; 1 significa tener controlador esclavo. Para el controlador esclavo, significa el número de serie del controlador esclavo del sistema, que se puede configurar de 1 a 8. El dígito alto (dígito de decenas) significa ID de dirección de trabajo, establecido de 1 a 4, significa Este, Sur, Oeste y Norte.

5.1.2. La segunda página tiene dos puntos decimales, como la imagen 3. El dígito alto y el dígito bajo se combinan para mostrar la identificación de los controladores en el sistema. El ID de los diferentes controladores debe ser el mismo en un sistema. El rango de configuración de ID puede ser 01-255.

5.1.3. La tercera página es un punto decimal en el dígito inferior (dígito de las unidades). Esto significa el canal de señal del sistema del controlador. El rango es de 1 a 8. El dígito alto (dígito de las decenas) significa inalámbrico o con control por cable. El rango de configuración es 0 o 1. 0 es control inalámbrico. 1 es control cableado.

5.2 Notas para la configuración

5.2.1. Un sistema de control solo necesita un controlador maestro, el controlador esclavo puede ser de 0 a 8 según la situación de la intersección.

5.2.2. La configuración de ID: el controlador maestro y todas las ID de controlador esclavo deben ser iguales en un mismo sistema de control

5.2.3. Configuración del canal de señal: todos los canales para el controlador maestro y esclavo en un mismo sistema deben ser iguales.

5.2.4. Configuración del número de serie del controlador esclavo: en un sistema, el número de serie del controlador

esclavo diferente no puede ser el mismo. Y el controlador maestro debe configurar el número de serie de los controladores salve que están incluidos en el sistema, entonces todo el sistema puede funcionar de manera estable.

5.2.5. Configuración de ID de dirección: En un sistema de control, si más de un controlador esclavo trabaja en conjunto para impulsar las luces de señal de la misma dirección, la ID puede establecer la misma ID de dirección

5.2.6. Configuración de la cantidad del controlador esclavo (solo para el controlador maestro): De forma predeterminada, la cantidad del controlador esclavo se calcula automáticamente de acuerdo con la configuración del controlador maestro para el número de serie del controlador esclavo. Solo se pueden configurar dos tipos: uno calcula automáticamente la cantidad del controlador esclavo de acuerdo con la configuración del controlador maestro para el controlador esclavo.

El otro es el ajuste "0", para este ajuste, el controlador maestro no considerará la situación de funcionamiento del controlador esclavo, lo que significa que el controlador maestro funciona por separado. Por lo tanto, si el sistema tiene controladores esclavos, o si no es solo para pruebas, no lo establezca como "0".

5.2.7. Cuando instale muchos controladores inalámbricos, tenga en cuenta que los controladores entre las intersecciones vecinas o las intersecciones cercanas deben usar diferentes canales de señalización o ID, para evitar la perturbación de la señal de un sistema de intersección diferente cercano.

5.3 . Ingrese el método de configuración:



Usando la tecla TEST, presione hasta la posición bloqueada, luego mantenga presionada la tecla SET, use un destornillador de 3 mm, haga clic en la tecla RST, el display digital de parpadeo de bits significa que ingrese al estado de configuración, presione la tecla SET para ajustar los parámetros.

Presione la tecla PLUS para ajustar los parámetros, el bit del dígito parpadeante salta a diez, presione la tecla PLUS para ajustar diez valores de parámetros, presione la tecla SET, puede configurar los parámetros del proyecto cambiado (página reemplazada), ingrese a la segunda página. parpadea un poco.

Presione la tecla PLUS se pueden ajustar los valores de los parámetros, presione la tecla SET salta a diez destellos, presione la tecla PLUS se pueden ajustar los valores de los parámetros, luego presione la tecla SET, puede configurar los parámetros del proyecto cambiado (página reemplazada), ingrese la tercera página, parpadea un poco.

Presione la tecla PLUS. Los valores de los parámetros se pueden ajustar, y presione el botón SET para saltar a diez destellos, presione la tecla MÁS. Los valores de los parámetros se pueden ajustar hasta finalizar la configuración.

5.4 Método de salida:

Presione la tecla TEST en la posición de rebote, con un destornillador de 3 mm, haga clic en la tecla RST para salir del estado de configuración al estado de funcionamiento normal.

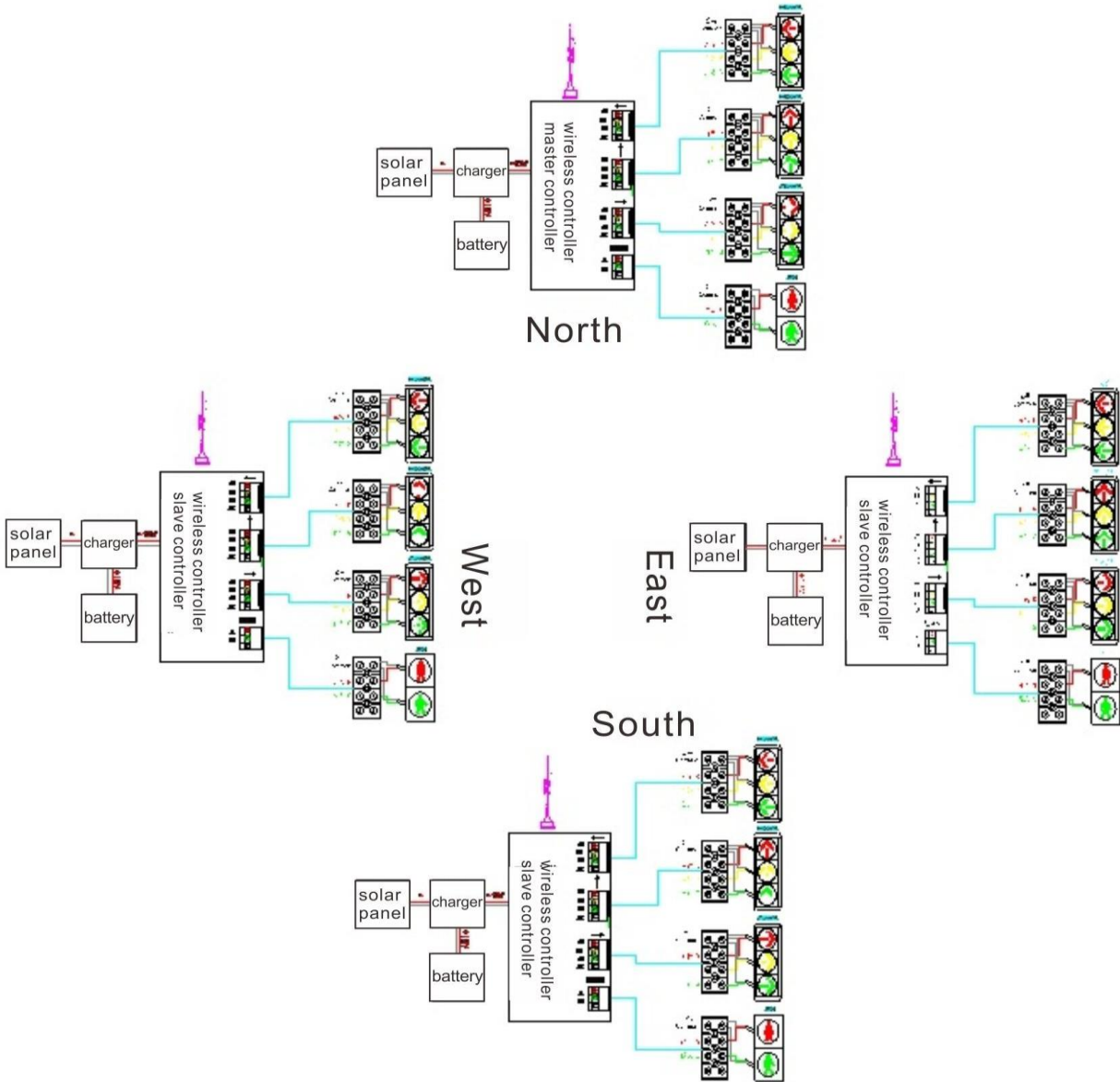
6. Fallos comunes y soluciones.

No.	Falla	Solución
1	Amarillo parpadeando todo el tiempo	Verifique que la configuración de los parámetros del controlador de un dígito bajo en la primera página sea correcta o no; y la identificación del controlador en la segunda página es correcta o no, si no es correcto, restablezca los parámetros.
2	Sin salida de una fase	Compruebe si el fusible está dañado o no. Si está dañado, cambie el fusible del mismo valor por uno nuevo.

7. Lista de components.

No.	Nombre de los accesorios	Cantidad
1	Herraje de cierre grande y pequeña	cada 2 piezas
2	Tornillo hexagonal M12 * 25	4 piezas
3	Tornillo hexagonal M12 * 100	4 piezas
4	Junta plana	8 piezas
5	Tuerca M12	4 piezas

8.Diagrama esquemático de los controladores del conjunto completo.



9.Agujeros de montaje.

